

## DAFTAR PUSTAKA

- Andrew Parr. (2003) *Hidrolika dan Pneumatika pedoman untuk teknisi dan insinyur, edisi kedua.*, Erlangga, Jakarta.
- Arifin, E., & Hidayat, A. (2018). Rancang Bangun Alat Ragum dengan Sistem Kerja Otomatis. Motor Bakar: *Jurnal Teknik Mesin*, 2(1).
- Dionisius, F., Hermawan, R., & Faktasyamsa, G. G. (2021, November). Rancang Bangun Aplikasi Rangkaian Ragum Penjepit pada Alat Peraga/Trainer Sistem Pneumatik Sederhana. In *Prosiding Seminar Nasional Terapan Riset Inovatif (SENTRINOV)* (Vol. 7, No. 3, pp. 428-435).
- Hilal, A., & Manan, S. (2015). Pemanfaatan Motor Servo Sebagai Penggerak CCTV Untuk Melihat Alat-Alat Monitor Dan Kondisi Pasien di Ruang ICU. *Gema Teknologi*, 17(2).
- Kurniawan, A., Prabandono, B., Armunanto, V. B., Pangestu, A. S., Lukito, A. D. C., Okfika, A., & Bijaksana, A. (2015). Analisa Kekuatan dan Kecepatan pada Rancangan Sistem Pencekaman Ragum yang Digunakan di Mesin Milling Mikron Politeknik ATMI Surakarta. *Mekanika*, 13(2).
- Mulyono, M. A. (2019). Simulasi Alat Penjaring Ikan Otomatis Dengan Penggerak Motor Servo Continuous, Sensor Jarak Hc-Sr04 Dan Tombol, Menggunakan Arduino Mega. *E-Bisnis: Jurnal Ilmiah Ekonomi dan Bisnis*, 12(1), 39-48.
- Prilyanto, C. (2020). Perancangan Alat Bantu Cuci Tangan dengan Teknologi Sederhana [Pedal Kaki]. *Media Aplikom*, 12(1), 13-20.
- Putro, E. (2010). Perbaikan Rancangan Alat Pemotong Singkong dengan Mekanisme Pedal Kaki untuk Meningkatkan Produksi dengan Prinsip Ergonomi.
- Salim, A. I., Saragih, Y., & Hidayat, R. (2020). Implementasi Motor Servo SG 90 Sebagai Penggerak Mekanik Pada EI Helper (Electronics Integration Helmet Wiper). *Electro Luceat*, 6(2), 236-244.
- Sidi, P., & Budianto, B. (2018, December). Studi Maksimal Cekam pada Ragum Hidrolik. In *Proceedings Conference on Design Manufacture Engineering and its Application* (Vol. 2, No. 1, pp. 205-210).