

DAFTAR PUSTAKA

- Arindya, R. (2017) Penalaan Kendali PID Untuk Pengendali Proses, *Jurnal Teknologi Elektro*, 8(2), 109-116.
- Bramandika, G. (2015) Implementasi Ensor BMP085 Pada Quadcopter Berbasis Mikrokontroler, *Jurnal Ilmiah Mikrotek*. 2(1), 19-24.
- Dani, J. R. V., Mariappan, M., dan Jesus, R. M. M. (2018) Autonomous Quadcopter for Surveillance and Monitoring, *International Journal of Advanced Research in Computer Engineering & Technology*, 7(4), 463-467.
- Hadi, W. S., Setyawan, G. E., dan Maulana, R. (2018) Sistem Kendali Navigasi Ar.Drone Quadcopter dengan Prinsip Natural User Interface Menggunakan Microsoft Kinect, *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer*. 2(1), 380-386.
- Jimmy, N. D., dan Mataram, A. (2017) Rancang Bangun Prototipe Quadrotor Untuk Aplikasi Pengintaian Dan Penyergapan Target Operasional Penegak Hukum Domestik, *Jurnal Pengabdian Sriwijaya*, 1(1), 397-407.
- Melita, R. A., Bhaskoro, S. B., dan Subekti, R. (2018) Pengendalian Kamera berdasarkan Deteksi Posisi Manusia Bergerak Jatuh berbasis Multi Sensor Accelerometer dan Gyroscope, *Jurnal Elkomika*, 6(2), 259-273.
- Muliady., dan Subagya E, Z. (2019) Sistem Pemetaan Udara Menggunakan Pesawat Fixed Wing, *Jurnal Teknik Elektro*. 21(1), 26-35.
- Nasrul, Z. A. (2018) Aplikasi Kontrol PID pada Reaktor Pabrik Asam Formiat dengan Kapasitas 100.000 Ton/Tahun, *Jurnal Teknologi Kimia Unimal*, 7(2), 135-152.
- Priyo, A. S., Sukmawijaya, A., dan Budianto, Y. (2018) “Pengaruh Sudut Kamera UAV Terhadap Kualitas Foto Udara Wilayah Bencana Longsor”, *Seminar Nasional Geomatika 2018*, Yogyakarta, 1001-1008.

- Rahmat, G. Y., dan Suprianto B. (2016) Kendali Jarak Jauh UAV (Unmanned Aerial Vehicle) Tipe Quadcopter Menggunakan Transceiver NRF24L01+ Beserta JobSheet Uji Coba, *Jurnal Pendidikan Teknik Elektro*, 5(3), 861-866.
- Setyawan, G. E., Setiawan E., dan Kurniawan, W. (2015) Sistem Kendali Ketinggian Quadcopter Menggunakan PID, *Jurnal Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer*. 2(2), 125-131.
- Shrinivasan, L., dan Prasad, N. R. (2018) *Monocular Imaging-based Autonomous Tracking for Low-cost Quad-rotor Design TraQuad*, (Online), (<https://www.researchgate.net/publication/322652373>), diakses 30 Januari 2020.
- Wahid, S. N., Munir, M. M., dan Khairurrijal. (2016) Tester Baterai Sederhana Berbasis Mikrokontroler Atmega8535 Untuk Karakterisasi Pengisian-Pengosongan Baterai Sel Tunggal, *Jurnal Qua Teknika*, 1(2), 57-