

## **DAFTAR PUSTAKA**

Christian Daniel Yunanto 2016, membuat Sistem Kendali dan pemantauan kursi roda elektrik, Surabaya.

Lintang Giri Setiawan 2010, membuat Penelitian Percobaan Nilai Dc Dari Rangkaian *Flex Sensor*.

Muhammad Syahwil2013, Panduan Mudah Simulasi *Mikrokontroller, Arduino*, Yogyakarta.

Syed Abidhusain 2011, membuat *Robotic Application*

Syam, R & Erlangga, W., 2012 Rancang Bangun OMNI Wheels Robot Dengan Roda Penggerak *Independent.*, 3(1), pp.213-200.

Wayunindho Jauhar, membuat Kursi Roda sebagai *Mobile Robot*.

Yudi wijanarko 2014, membuat Penerapan *Flex Sensor* Pada Lengan Robot Berjari Gerak Lengan Manusia Berbasis Mikrokontroler, Palembang.